

## Przykład 1

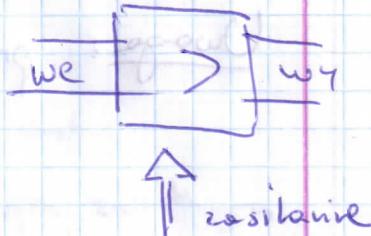
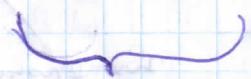
Zastosowanie wzmacniacza WE do gęsi

- dla n = 1 wypadku  $\rightarrow$  "n" wzmacniacz fazy nap.
- dla n = n wypadku  $\rightarrow$  znak "n" zmienia fazy

PL

$$k_{V_1} = k_{V_2} = k_{V_3} = 50 \text{ V/V}$$

$$k_{V_2} = 50 \cdot 50 \cdot 50 = 125000 \text{ [V]}!$$



$$\left. \begin{array}{l} V_1 = 5 \text{ mV} = 5 \cdot 10^{-3} \text{ [V]} \\ k_{V_2} = 10000 \end{array} \right\} \quad \left. \begin{array}{l} V_{W4} = 10^5 \cdot 5 \cdot 10^{-3} = 5 \cdot 10^1 \text{ [V]} \end{array} \right\}$$

## GENERATORY:

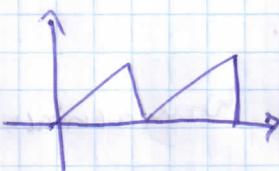
określenie: woltyny elektryczne, wykorzystywane w wypłaszczeniu prądów na



a) ciągłe

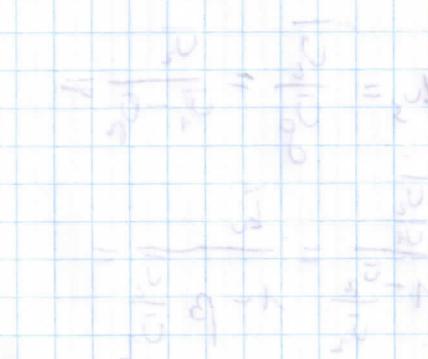
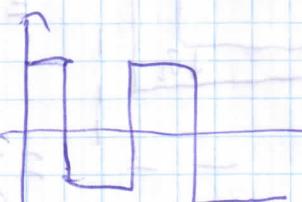
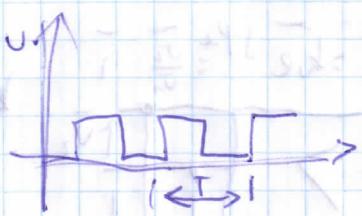
b) impulsowe

ad a)

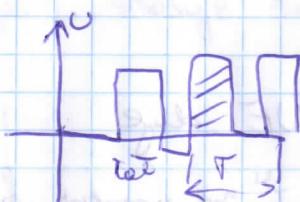


potokostabilne  
jedno

gen.  
całkowite

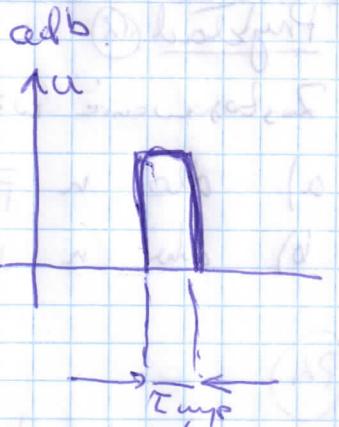


(wysok) gęsią zasilającą dźwignię



$$\gamma = \frac{c_{imp}}{T}$$

$$0 < \gamma < 1$$



Uwaga: przedrostek określający może powstawać w sposób

zimne hory

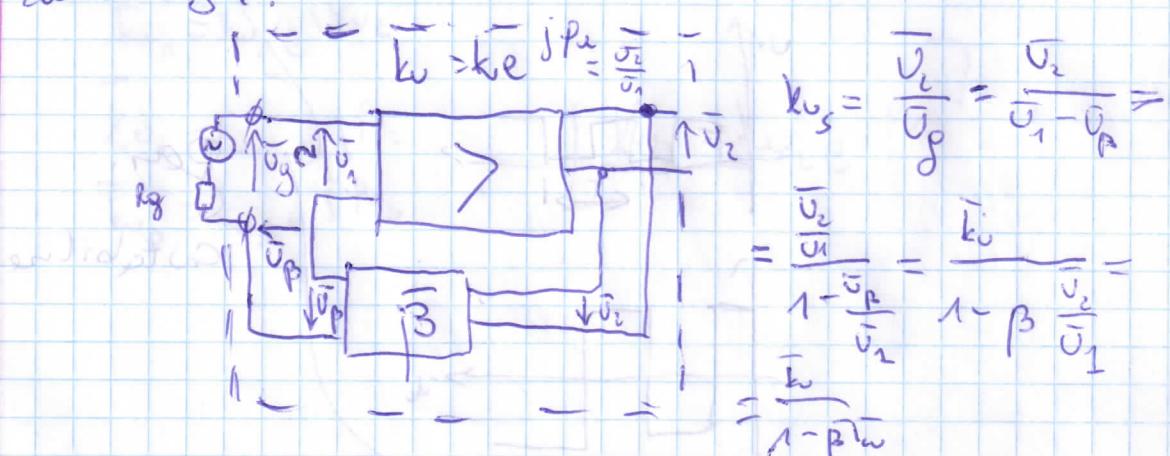
(zaprojektowane i  
wymagane ust. elektr.)

## newswriting

investycyjne poligrafie  
kabli  
(spojenia zwrotne)

Zesadz generacji dżon (przebiegu napięcia) sinusoidalne zmieniających.

w utkach: Wimacina nogaia ce spnieniem zwierzy.



$\tilde{P}$  - czwórnik spręzienia zwartego (blityny)  $\tilde{P} = \beta e P_A$

2 odcinek na wejściu:

$$\bar{U}_g - \bar{U}_1 + \bar{U}_B = 0$$

$$\bar{U}_g = \bar{U}_1 - \bar{U}_B$$

$$K_{US} = \frac{\bar{k}_u}{1 - \bar{\beta} \bar{k}_u}$$

wzmocnienie rest.

wzm. ko. reakcji zwrotnych

NY KŁAD

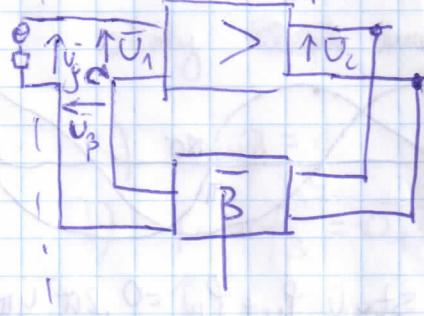
30.03.2012



Generator c.d.  $\bar{k}_{US}$

$$\bar{k}_u = \frac{\bar{U}_c}{\bar{U}_1} = k_u e^{j\varphi_u}$$

$$\bar{U}_g - \bar{U}_1 + \bar{U}_B = 0$$



$$\bar{U}_g = \bar{U}_1 - \bar{U}_B$$

$$\bar{\beta} = \frac{\bar{U}_B}{\bar{U}_2} \leq 1 \quad \bar{\beta} = \beta e^{j\varphi_B}$$

$$\bar{k}_{US} = \frac{\bar{U}_2}{\bar{U}_g} = \frac{\bar{k}_u}{1 - \bar{\beta} \bar{k}_u}$$

a)  $|1 - \bar{\beta} \bar{k}_u| > 1$

b)  $|1 - \bar{\beta} \bar{k}_u| < 1$

c) NAZUNEK OGÓLNY

$1 - \bar{\beta} \bar{k}_u = 0 \Rightarrow$  wtedy  $\bar{k}_{US} \rightarrow \infty!$

wątek generacji drgan sinusoidalnych zmiennych

~~lub:~~

$$\boxed{k_u \beta = 1}$$

$$k_u e^{j\varphi_u} \cdot \beta e^{j\varphi_B} = \underbrace{k_u \cdot \beta}_{\sim 1^2} \underbrace{e^{j(\varphi_u + \varphi_B)}}_{\sim 1^2} = 1$$

WARUNEK OGÓLNY

WARUNEK AMPLITYDY

$$\boxed{k_u \beta = 1}$$

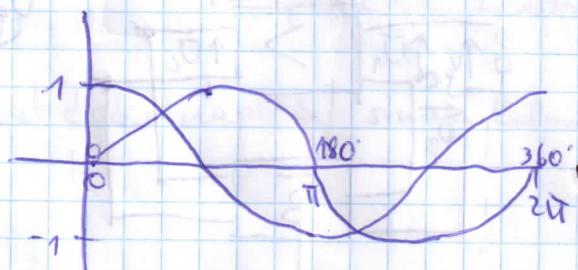
WARUNEK FAZY

na podstawie wyżej wskazanej

$$e^{j\varphi} = \cos \varphi + j \sin \varphi$$

analogiczne

$$e^{j(\varphi_u + \varphi_B)} = \underbrace{\cos(\varphi_u + \varphi_B)}_1 + j \sin(\varphi_u + \varphi_B) = 1$$



$$\text{stg } \varphi_u + \varphi_B = 0, 2\pi, 4\pi$$

genkownawe negatywne sinusoidalne zmiennego rzeczywistego w przypadku spełnienia  $\varphi_u + \varphi_B = 0, 2\pi, 4\pi$  warunku:

$$\boxed{k_u \beta = 1}$$

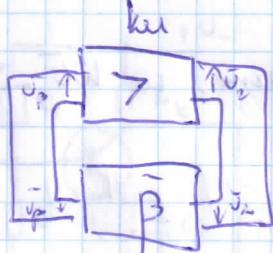
$$k_u \beta = 1$$

war. amp.

stg

$$\varphi_u + \varphi_B = 0, 2\pi, 4\pi$$

war. fazy



$$\beta < 1$$

wzmacniania od nadręcza  
wzmocnienia odpowiadające  
dopiero sgi  $\beta$

wtedy  $k_w = \frac{1}{\beta}$

np.  $\beta = \frac{1}{20}$  to  $k_w = \frac{1}{\beta} = 20$



Przykład:

oblicz wzmacnianie nap. w. uktu (WE)



$$e^{j\pi} = \cos \pi + j \sin \pi = -1 \quad k_w = \frac{\bar{U}_2}{\bar{U}_1} = \frac{U_2}{U_1} e^{j\varphi_u} = k_w e^{j\pi} = -k_w$$

(WE)

wtedy ~~wzrost~~ wzrost gen. drgania 2-taktem wzm.

a)  $k_w \beta = 1$

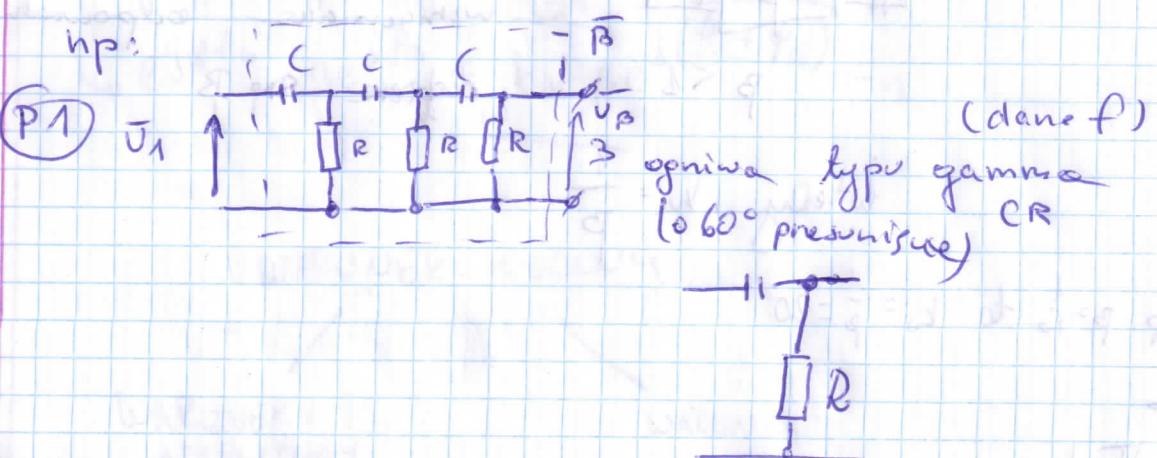
b)  $\varphi_u + \varphi_\beta = 0, 2\pi, 4\pi$

$$\pi + \varphi_\beta = 2\pi, 4\pi, 6\pi$$

najczęściej

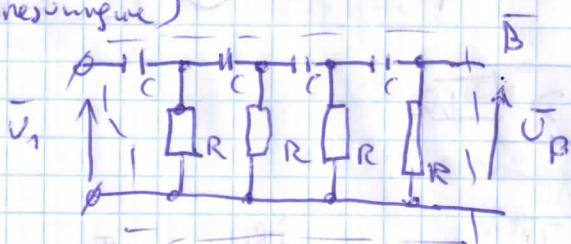
stąd:  $\varphi_\beta = \pi, 3\pi, 5\pi$

Przykład generatora ze wzm. w WT i zasilanym E  
w drabinowym



P2 lub 4 ogniska

(0 45° presuniecie)



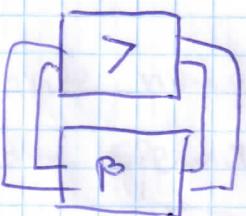
Wb ogniska typu RC



konkluzje:

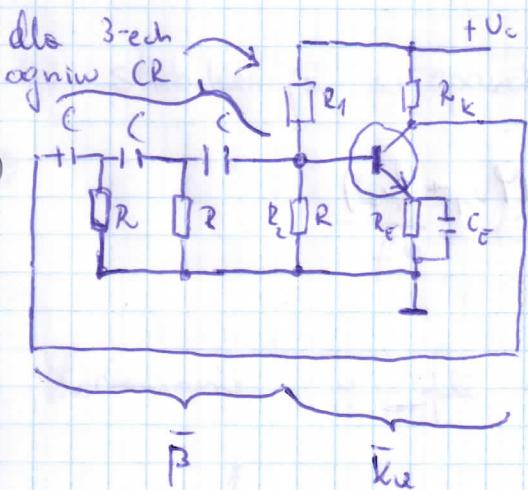
$$k_w = \frac{1}{\beta} = 29 \left[ \frac{V}{R} \right] \quad \bar{\beta} = \beta e^{j\varphi_\beta} = \frac{1}{29} e^{j\pi} \text{ dla P1}$$

$$k_w = \frac{1}{\beta} = 18,4 \left[ \frac{V}{R} \right] \quad \bar{\beta} = \beta e^{j\varphi_\beta} = \frac{1}{18,4} e^{j\pi} \text{ dla P2}$$



wb





$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{R C}}$$

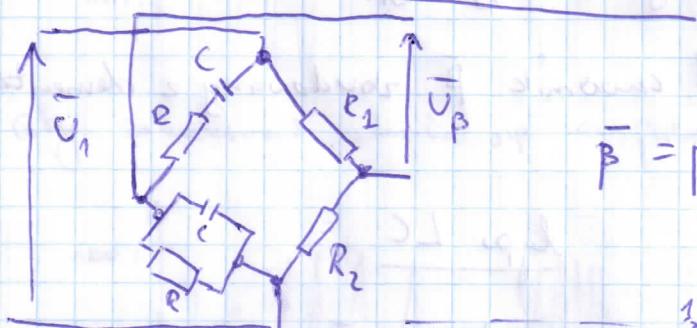
dobór RC  
decyduje o  $f_0$

(P2) jeśli konstrukcja czwórnika  $\bar{\beta} = \beta e^{j\varphi_B}$



$$\varphi_B = 0$$

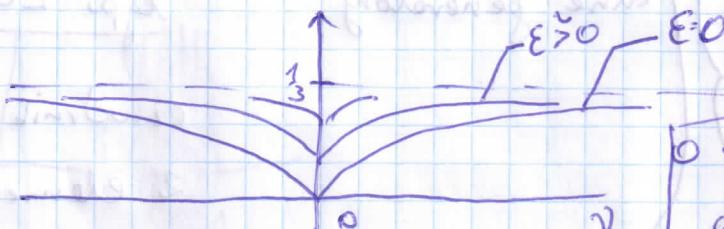
tzw. mostek Wrena



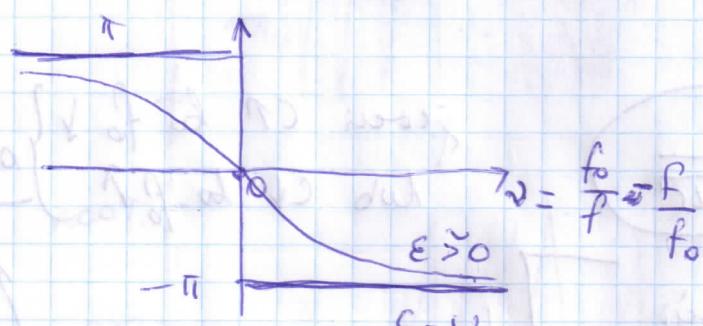
$$\bar{\beta} = \beta e^{j\varphi_B}$$

dla

$$\begin{cases} \varepsilon = 0, \beta = 0 \\ \varepsilon > 0, 0 < \beta < \frac{1}{3} \end{cases}$$



$$\begin{cases} 0 < \beta < \frac{1}{3} \\ \varphi_B = 0 \end{cases}$$



$$\omega = \frac{f_0}{F} = \frac{F}{f_0}$$

$$f_0 = \frac{1}{2\pi R C}$$

wawne amplitudy:

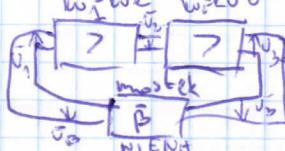
$$k_0 = \frac{1}{\beta}$$

wawne fazy:

$$\varphi_0 + \varphi_B = 0, 2\pi, 4\pi$$

$$\pi + 0 = ?$$

aby spełnić warunek



dość

$$f_0 = \frac{1}{2\pi R C}$$

## SPĘTNIENIE WARUNKU FAZY:

$$\bar{k}_w = \bar{k}_{w_1} \cdot \bar{k}_{w_2} = \underbrace{k_w k_{w_2}}_{k_w} e^{j(\varphi_{w_1} + \varphi_{w_2})}$$

a)  $k_{w_1} k_{w_2} \beta = 1$

$\downarrow$   
 $k_w$

$$\varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_B = 2\pi \quad \checkmark$$

$\pi + \pi + 0$

częstotliwości  
gen. wstępny  
od

$$f_0 = g(R, L)$$

$$(P_1 \text{ i } P_2)$$

częstotliwości typu RC

czwórnik  $\bar{\beta}$  zbudowany z elementów RC

$$f_0 = g(L, C)$$

inne generatory

typu LC

czwórnik  $\bar{\beta}$  zbudowane

z elementów L i C

ogólne

$$f_0 = \frac{1}{2\pi \sqrt{LC}}$$

jeżeli  $C \propto f_0 \rightarrow f_0 \propto \frac{1}{C}$   
lub  $C \propto f_0 \rightarrow f_0 \propto \frac{1}{C}$

Zapadnięcie stabilizacji  
częstotliwości

Konkluzja:

$$\Delta f = \pm 4f_0$$

- a) stabilizacja kwarcowa częst.  $f_0$   
(sygnałów sinusoidalnych zmieniających  
i prostokątnych)

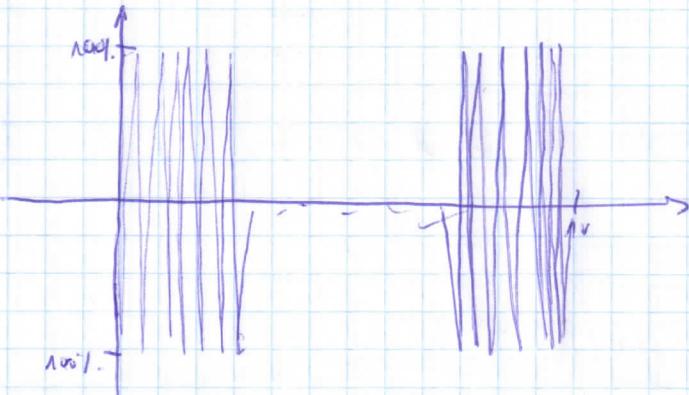
$$\frac{\Delta f}{f_0} = 10^{-5}$$

wzrostojenie  
(wystarczające)

b) Stabilizacja w oparciu o  ~~$C_s$~~   $C_s^{133}$   
(cz)

$$\frac{\Delta f}{f_0} = 10^{-13} \text{ (statosek)}$$

Kodowanie w fazie nadawczej (analogicznie) 0,1 logiczne



Aby zwiększyć obrona na amplitudę na np. 0,1 (s)

